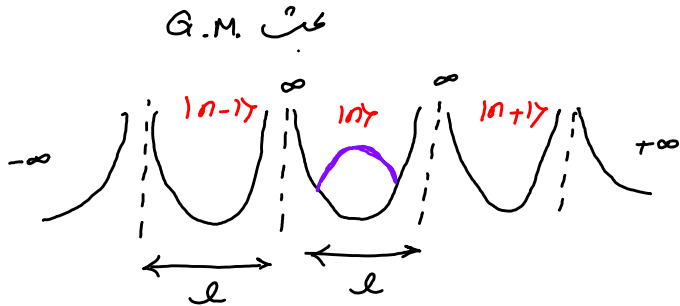


— اپراتورهای  $\hat{n}_i, \hat{n}_i^\dagger$  که نشان دهنده اپراتورهای خلق و فنا بودند (مادری فضایی مکان  
— گواشتن بوم یعنی اپراتورهای با به صدمت ضرب اپراتورهای خلق و فنا نبودیم.

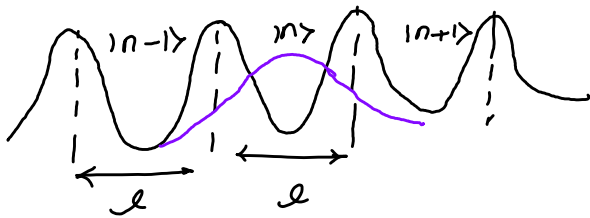
انرژی جنبشی و حاصلی Tight Binding



$|n\rangle$  : ویژه کت حاصلی و  $n$  شماره خانه است که می توان از  $n=0$  تا  $n=N$  تغییر کند.

زیر در هر کدام از خانه ها در حالت پایه (مدرک) قرار گرفته است.

اگر به نفع محدود باشد ← نفوذ به خانه های اطراف تابع موج



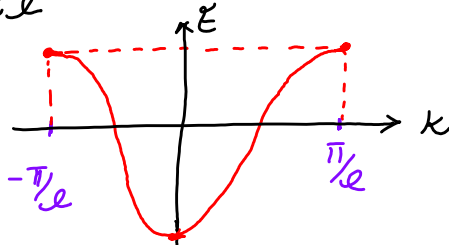
T.B. : فرض کنید تابع موج فقط به خانه های همسایه گسسته می خورد:

$$H|n\rangle = \epsilon_0|n\rangle - t|n+1\rangle - t|n-1\rangle$$

$|n\rangle$  ویژه کت حاصلی نیست چه ویژه کت حاصلی را بسط می کنیم :  $|\psi\rangle$

$$H|\psi\rangle = (\epsilon_0 - 2t \cos \theta) |\psi\rangle$$

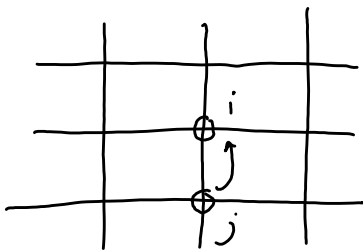
$\theta = k a$  ← عدد موج  
ویژه مقدار



$$E = \epsilon_0 - 2t \cos k a$$

عبث گواشتن دوم

شماره ای از اتم های فیلد داریم که اتمون بین آنها حرکت می کند.



پس اتمون از خانه  $i$  در  $j$  می آید ← اپراتور  $\hat{c}_i^\dagger \hat{c}_j$  اتمون را در

خانه  $j$  نابود می کند و اپراتور  $\hat{c}_i^\dagger$  اتمون را در خانه  $i$  ایجاد می کند ← تعریف انرژی جنبشی :  $t_{ij}$

T.B. :  $t_{ij} = t$  و فقط برای همسایه نزدیک  $i=j \pm 1$

$$\hat{H} = \sum_{i,j} (-t_{ij}) \hat{c}_i^\dagger \hat{c}_j \Rightarrow H_{T.B.} = -t \sum_{i,j} \hat{c}_i^\dagger \hat{c}_{i+j}$$

↓  
 $\hat{c}_i^\dagger \hat{c}_i = \hat{n}_i$

که حرکت می کند  
 $H_{T.B.} = -t \sum_i \hat{c}_i^\dagger \hat{c}_{i+1}$

در این صورت حاصلی همپتونیک و همپتونیک است

همپتونیک را به پایه همپتونیک می گویند و همپتونیک را به پایه همپتونیک می گویند

$$\hat{C}_i = \sum_k \frac{1}{\sqrt{V}} e^{ik \cdot \vec{r}_i} \hat{C}_k \quad \left. \begin{array}{l} \text{فضای مکان} \\ \text{فضای منفرد} \end{array} \right\} \Rightarrow H = -t \sum_{i \in \mathcal{L}} \sum_{\mathcal{R}} e^{-i\vec{q} \cdot \vec{r}_i} c_{\mathcal{R}} + \sum_k e^{ik(\vec{r}_i + \vec{r}_{i'})} c_k$$

$$C_i^\dagger = \sum_{\mathcal{R}} \frac{1}{\sqrt{V}} e^{-i\vec{q} \cdot \vec{r}_i} \hat{C}_{\mathcal{R}}^\dagger$$

$$\Rightarrow H = -t \sum_{i \in \mathcal{L}} \sum_{k \in \mathcal{R}} e^{-i(\vec{q}-\vec{k}) \cdot \vec{r}_i + i\vec{k} \cdot \vec{r}_{i'}} \hat{C}_{\mathcal{R}}^\dagger c_k = -\frac{t}{V} \sum_{\mathcal{L}} \sum_{\mathcal{R}} \delta_{\mathcal{R}, \mathcal{L}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_{i'}} c_{\mathcal{R}}^\dagger + c_k$$

$$\text{داریم: } \sum_i e^{-i(\vec{q}-\vec{k}) \cdot \vec{r}_i} = V \delta_{\mathcal{R}, \mathcal{L}}$$

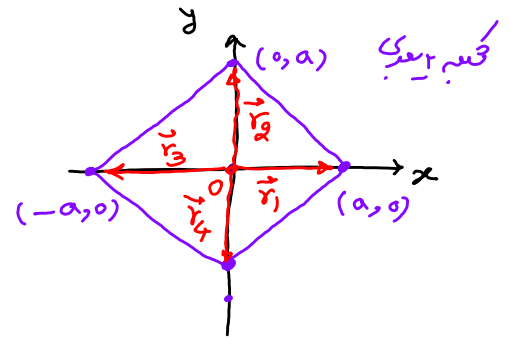
$$= -t \sum_{\mathcal{L}} \sum_{\mathcal{R}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_{i'}} c_{\mathcal{R}}^\dagger + c_k \quad \text{فاصله‌ی منطقی معکوس است.}$$

فاصله‌ی منطقی کویش رو می‌توانیم بنویسیم:  $H = \sum_k \epsilon_k c_k^\dagger c_k$  جمله قبل

از معادله 1 و 2  $\Rightarrow \epsilon_k = -t \sum_{\mathcal{L}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_{i'}} c_{\mathcal{L}}^\dagger + c_k$

$$\epsilon_k = -t \left\{ e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_1} + e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_2} + e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_3} + e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}_4} \right\}$$

$$= -t \left\{ e^{ik_x a} + e^{iky a} + e^{-ik_x a} + e^{-iky a} \right\} = -2t (\cos k_x a + \cos k_y a)$$



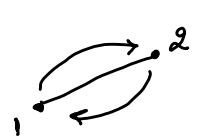
دوزره ← با هم برهم‌کنش دارند.  
برای توجیه کویش دوزره را با هم می‌زنیم؟

فاصله‌ی دوزره:  $\hat{A} = \sum_{\alpha\beta} A_{\alpha\beta} a_\alpha^\dagger a_\beta$

برای دوزره:  $\hat{A} = \sum_{\alpha, \beta, \gamma, \delta} A_{\alpha\beta\gamma\delta} a_\alpha^\dagger a_\beta^\dagger a_\gamma a_\delta$

برای توجیه A دوزره:  $\hat{A} = \int d^3x \psi^\dagger(x) \hat{A}(x) \psi(y)$

برای توجیه دوزره‌ی دوزره:  $V = \int d^3x d^3y \hat{\psi}^\dagger(\vec{x}) \hat{\psi}^\dagger(\vec{y}) \hat{V}(\vec{x}, \vec{y}) \hat{\psi}(\vec{x}) \hat{\psi}(\vec{y})$



normal ordering: برای توجیه‌های خلوت است چپ برای توجیه‌های فضا هستند  $\langle 0 | \psi | 0 \rangle = 0$

آنگاه N.O. رعایت نمود، چه اتفاقی می‌افتد؟ ← به خود انرژی در سیستم اضافه می‌آید.

number operator density:  $\hat{\mathcal{J}}(x) \equiv \psi^\dagger(x) \psi(x)$

رابطه 3 و انتسابی نویسیم:  $V = \frac{1}{2} \int d^3x d^3y \hat{V}(\vec{x}, \vec{y}) \psi^\dagger(\vec{x}) \psi(\vec{x}) \psi^\dagger(\vec{y}) \psi(\vec{y})$

$$\hat{G}(x)\hat{G}(y) = \psi^\dagger(x)\psi(x)\psi^\dagger(y)\psi(y) - \psi^\dagger(y)\psi(x) + \delta^{(3)}(x-y)$$

\*  $\{\psi(x), \psi(y)\} = \{\psi^\dagger(x), \psi^\dagger(y)\} = 0$   
 $\{\psi(x), \psi^\dagger(y)\} = \delta^{(3)}(x-y)$

$$= -\psi^\dagger(x)\psi^\dagger(y)\psi(x)\psi(y) + \delta^{(3)}(x-y)\psi^\dagger(x)\psi(y) = +\psi^\dagger(x)\psi^\dagger(y)\psi(x)\psi(y) + \delta^{(3)}(x-y)\psi^\dagger(x)\psi(y)$$

\* :  $-\psi(y)\psi(x)$       لایه‌های ن.و.ن      لایه‌های

$$\Rightarrow V_{\text{ن.و.ن}} = V_{\text{ن.و.ن}} + \frac{1}{2} \int d^3x d^3y \delta^{(3)}(x-y) \psi^\dagger(x)\psi(y) V(x,y)$$

⊕       $\int d^3x \psi^\dagger(x)\psi(x) V(x,x)$   
self-energy term

$$\hat{\psi}(x) = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_p \hat{a}_p e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} \quad \text{و} \quad \hat{\psi}^\dagger = \dots$$

بعضی مستقیم روی

$$V = \frac{1}{2} \int d^3x d^3y \hat{\psi}^\dagger(\vec{x}) \hat{\psi}^\dagger(\vec{y}) \hat{V}(\vec{x}, \vec{y}) \hat{\psi}(\vec{x}) \hat{\psi}(\vec{y})$$

$$= \frac{1}{2V^2} \int d^3x d^3y e^{i(-p_4 \cdot x - p_3 \cdot y + p_2 \cdot x + p_1 \cdot y)} \sum_{p_2, p_3, p_4} a_{p_4}^\dagger a_{p_3}^\dagger V(x-y) a_{p_1} a_{p_2}$$

⊗  $(-p_4 + p_2)x + y \cdot (-p_3 + p_1)$

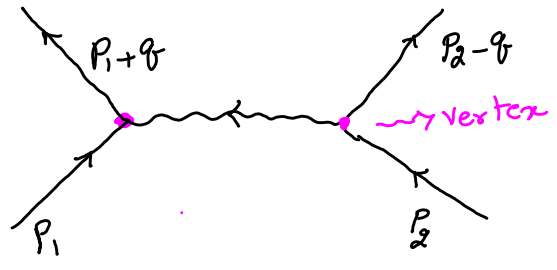
$$z = x - y \rightarrow d^3z = d^3x$$

$$V = \frac{1}{2V^2} \sum_{p_1, \dots, p_4} a_{p_4}^\dagger \dots a_{p_1} \int d^3z e^{i(-p_4 + p_2)z} V(z) \int d^3y e^{i(p_1 + p_2 - p_3 - p_4)y}$$

⊗  $\delta(p_1 + p_2 - p_3 - p_4)$

$$= \frac{1}{2} \sum_{p_1, p_2, q} \tilde{V}_q a_{p_2 - q}^\dagger a_{p_1 + q}^\dagger a_{p_2} a_{p_1}$$

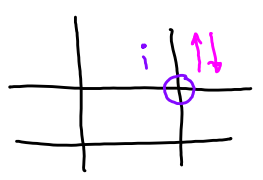
در صورتی غیر صفر است:  $p_1 + p_2 - p_3 - p_4 = 0$   
 $p_2 - p_4 = p_3 - p_1 = q$   
 $p_4 = p_2 - q, p_3 = p_1 + q$



Hubbard مدل

$$\hat{H} = \sum_{ij} (-t_{ij}) c_i^\dagger c_j + \frac{1}{2} \sum_{ijkl} \hat{c}_i^\dagger \hat{c}_j^\dagger V_{ijkl} \hat{c}_k \hat{c}_l$$

۱. آنترونی حرکت اسپین ندارند.  
 ۲. تپانین به درجه آزادی اسپین ربط ندارد. مثلا تپانین کونین است.  
 ۳. تپانین بین آنترونی است که در یک سایت هستند:  $V_{iiii} = U$   
 آنترونی اسپین‌های متفاوت دارند



$$H = \sum_{i,j} (-t_{ij}) c_{i\sigma}^\dagger c_{j\sigma} + U \sum_i \underbrace{c_{i\uparrow}^\dagger c_{i\downarrow}^\dagger c_{i\uparrow} c_{i\downarrow}}_{c_{i\uparrow}^\dagger c_{i\uparrow} c_{i\downarrow}^\dagger c_{i\downarrow} = n_{i\uparrow} n_{i\downarrow}} \quad n = c^\dagger c$$

T.B.

$$H = -t \sum_{i,\sigma} c_{i\sigma}^\dagger c_{i+1,\sigma} = -t \left\{ \sum_i c_{i\uparrow}^\dagger c_{i+1,\uparrow} + \sum_i c_{i\downarrow}^\dagger c_{i+1,\downarrow} \right\}$$

اگرسانه می‌تواند داشته باشد و به نفع هم فرستاده باشد :  $U=0$

$$= -t \{ c_{1\uparrow}^\dagger c_{2\downarrow} + c_{1\downarrow}^\dagger c_{2\uparrow} \} = -t \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$



نصف کسبه دو حالت داریم:

\* حالت 4.2 و 4.3 فرض می‌کنیم واحد باشد.

فرض 5: سیستم‌های پیوسته

$$L = L(q_i, \dot{q}_i, t)$$

$$\frac{dL}{dt} = \frac{\partial L}{\partial q_i} \frac{dq_i}{dt} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \frac{d\dot{q}_i}{dt} = \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \dot{q}_i \right) \Rightarrow \frac{d}{dt} (p_i \dot{q}_i - L) = 0$$

فلسفه کار نیست :  $p_i$  حاصله :  $H$

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$$

$$H = p_i \dot{q}_i - L \Rightarrow \delta H = p_i \delta \dot{q}_i + \delta p_i \dot{q}_i - \left( \frac{\partial L}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \delta \dot{q}_i \right)$$

$$H = H(q_i, p_i) \Rightarrow \delta H = \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i$$

$$\Rightarrow \frac{\partial H}{\partial q_i} = -\frac{\partial L}{\partial q_i} = -\dot{p}_i, \quad \dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$$

معادلات هامیلتونی :

$$\{A, B\}_{P.B.} \equiv \frac{\partial A}{\partial q_i} \frac{\partial B}{\partial p_i} - \frac{\partial A}{\partial p_i} \frac{\partial B}{\partial q_i}$$

$$F = F(p_i, \dot{q}_i, t) \Rightarrow \frac{dF}{dt} = \frac{\partial F}{\partial t} + \frac{\partial F}{\partial q_i} \frac{dq_i}{dt} + \frac{\partial F}{\partial p_i} \frac{dp_i}{dt} = \{F, H\}_{P.B.}$$

$\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$       $\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}$

اگر  $\{F, H\} = 0 \Rightarrow \frac{dF}{dt} = 0 \Rightarrow F$ : ثابت حرکت

معادله حرکت هامیلتونی :

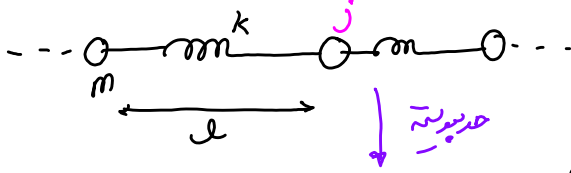
$$\frac{d}{dt} \langle \hat{F} \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [\hat{F}, \hat{H}] \rangle$$

$$\frac{dF}{dt} = \{F, H\}_{P.B.}$$

$$\{F, H\}_{P.B.} \rightarrow \frac{1}{i\hbar} \langle [\hat{F}, \hat{H}] \rangle$$

$$\{q_j, p_k\}_{P.B.} = \delta_{jk} \Rightarrow [\hat{q}_i, \hat{p}_k] = i\hbar \delta_{jk} \checkmark$$

میدانهای کلاسیک



در حد بیرونی:  $l \rightarrow 0$   
 $m \rightarrow 0$

ثابت  $\rho = \frac{m}{l}$  : جرم واحد طول

در نقطه  $\vec{x}$  یک درجه آزادی مستقل  $\phi(\vec{x}, t)$  :  $\phi(\vec{x}, t)$  : جایابی جرم زام در زمان  $t$  :  $q_j(t)$  (در حد بیرونی)

میدان کلاسیک: یک حالتی که یک position را در وقت زمان می برد و یک موجود را به عنوان خروجی تحویل می دهد

- میدان اسکالر  $T(\vec{x}, t)$  : میدان (دما) scalar
- میدان برداری  $\vec{E}(\vec{x}, t)$  یا  $\vec{B}(\vec{x}, t)$  : E.M. میدان vector
- میدان تانوری  $F_{\mu\nu}$  : تانور میدان E.M. tensor

حبابی هامیلتونی و لائرنزی

مثال 4.4 :  $H = \sum_j \frac{p_j^2}{2m} + \frac{1}{2} k (q_{j+1} - q_j)^2$   
 $L = \dots$

در حد بیرونی:  $l \rightarrow 0$ ,  $\sum_j \rightarrow \int dx$

$\sum \frac{p_j^2}{2m} = \sum \frac{1}{2} m v^2 \rightarrow \int dx \frac{1}{2} m \left( \frac{\partial \phi(\vec{x}, t)}{\partial t} \right)^2$   
 $v = dx/dt$

تعریف:  $\frac{df}{dx} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{f(x+\epsilon) - f(x)}{\epsilon} \rightarrow \frac{q_{j+1} - q_j}{l} = \frac{\partial \phi(\vec{x}, t)}{\partial x}$

صورتیابی  $= \sum \frac{1}{2} k l^2 \left( \frac{q_{j+1} - q_j}{l} \right)^2 \rightarrow \int dx \frac{1}{2} k l^2 \left( \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)^2$

$\mathcal{T}$ : string tension = ثابت

$\mathcal{H}$ : حبابی هامیلتونی

$\Rightarrow H = \int d^3x \left[ \frac{1}{2} \rho \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} \mathcal{T} (\nabla \phi)^2 \right]$

$L = \int d^3x \left[ \dots \right]$  و  $\mathcal{L} = \frac{1}{2} \rho \dot{\phi}^2 + \frac{1}{2} \mathcal{T} (\nabla \phi)^2$

$\mathcal{L}$ : حبابی لائرنزی

$p_i = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} \rightarrow \pi(x) = \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \dot{\phi}} = \rho \dot{\phi} = \rho \frac{\partial \phi}{\partial t}$   
که متغیر زمانی

$H = p_i \dot{q}_i - L \rightarrow \mathcal{H} = \pi \dot{\phi} - \mathcal{L}$