

$$1) (l+1) P_{l+1}(x) - (2l+1)x P_l(x) + l P_{l-1}(x) = 0$$

$$2) P_{l+1}'(x) - P_{l-1}'(x) = (2l+1) P_l(x)$$

تابع مولد:  $g(x,t) = \frac{1}{\sqrt{t^2 - 2tx + 1}} = \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l(x)$

$$\Rightarrow \frac{\partial g}{\partial x} = \frac{t}{\sqrt{t^2 - 2tx + 1} (t^2 - 2tx + 1)} = \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l'(x)$$

$g(x,t) = \sum t^l P_l(x)$

$$\Rightarrow (t^2 - 2tx + 1) \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l'(x) - \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+1} P_l(x) = 0$$

$$\Rightarrow \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+2} P_l'(x) - 2x \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+1} P_l'(x) - \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+1} P_l(x) + \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l'(x) = 0$$

$-\sum_{l=0}^{\infty} t^{l+1} [2x P_l' + P_l]$

$l=0$   
 $l=1$   
 $l=2$

ضریب  $t^0 = P_0'(x) = 0$

در حد آخر

یادآوری:  $P_l(x) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{dx^l} (x^2 - 1)^l \rightarrow P_0(x) = 1$  و  $P_1(x) = \frac{1}{2} \frac{d}{dx} (x^2 - 1) = x$

ضریب  $t^1$  در حد آخر  $= -[2x P_0' + P_0] + P_1' = -1 + 1 = 0$

$$\text{حد آخر} = \sum_{l=2}^{\infty} t^l P_l'(x) = \sum_{l'=0}^{\infty} t^{l'+2} P_{l'+2}'(x)$$

$$l-2 = l' \Rightarrow l = l'+2 ; l=2 \equiv l'=0$$

$$\Rightarrow \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+2} P_l'(x) - \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+2} [2x P_{l+1}' + P_{l+1}] + \sum_{l=0}^{\infty} t^{l+2} P_{l+2}(x) = 0$$

$$\Rightarrow P_l'(x) - [2x P_{l+1}' + P_{l+1}] + P_{l+2} = 0$$

قارهای  $t$  را در هر دو طرف حذف کنیم.

بعین ترتیب برای جمله دوم هم حساب می‌کنیم

$$l+1 \rightarrow l \Rightarrow P'_{l-1} - [2x P'_l + P_l] + P_{l+1} = 0 \quad (*)$$

$$1) \xrightarrow{\text{مشتق}} (l+1) P'_{l+1} + l P'_{l-1} - (2l+1) P_l - (2l+1) x P'_l = 0 \quad (**)$$

$$(*) \times [- (2l+1)] + 2 \times (***) \Rightarrow P'_{l+1}(x) - P'_{l-1}(x) = (2l+1) P_l(x) \quad \checkmark$$

$$3) x P'_l(x) - P'_{l-1}(x) = l P_l(x)$$

$$** : (l+1) P'_{l+1} + l P'_{l-1} - (2l+1) P_l - (2l+1) x P'_l = 0$$

از رابطه بازگشتی ۲،  $P'_{l+1}$  را با اندازی می‌کنیم

$$(l+1) \left\{ \underbrace{(2l+1) P_l(x)}_l + \underbrace{P'_{l-1}(x)}_{2l+1} \right\} + l P'_{l-1} - \underbrace{(2l+1) P_l}_{2l+1} - (2l+1) x P'_l = 0$$

$$P_l(x) (2l+1) \left\{ \frac{l}{2l+1} \right\} + P'_{l-1} \left\{ \frac{l}{2l+1} + 1 \right\} - (2l+1) x P'_l = 0$$

$$\Rightarrow l P_l(x) = x P'_l - P'_{l-1} \quad \checkmark$$

$$4) P'_l(x) - x P'_{l-1}(x) = l P_{l-1}(x)$$

$$2) \text{ رابطه بازگشتی } x \Rightarrow x P'_{l+1} - x P'_{l-1} = \underbrace{(2l+1) x P_l}_{\text{رابطه بازگشتی ۱}} = (l+1) P_{l+1} + l P_{l-1}$$

$$3) \text{ رابطه بازگشتی } : l \rightarrow l+1 \Rightarrow x P'_{l+1} - P'_l = (l+1) P_{l+1}$$

$$-x P'_{l-1} + P'_l = l P_{l-1} \quad \checkmark$$

رابطه باید را کسر می‌کنیم :

$$5) (x^2-1) P'_l(x) = l x P_l(x) - l P_{l-1}(x)$$

$$3) \text{ رابطه بازگشتی } x \text{ - رابطه } 1 \Rightarrow \left[ \underbrace{x^2 P'_l}_{\text{رابطه بازگشتی ۲}} - \cancel{x P'_{l-1}} - \underbrace{P'_l}_{\text{رابطه بازگشتی ۱}} + \cancel{x P'_{l-1}} \right] = x P_l - l P_{l-1}$$

$$(x^2-1) P'_l = l x P_l - l P_{l-1} \quad \checkmark$$

$$6) (x^2-1) P'_l(x) = (l+1) P_{l+1}(x) - (l+1) x P_l(x)$$

$$2) \text{ رابطه بازگشتی } : l \rightarrow l+1 \Rightarrow x P'_{l+1} - P'_l = (l+1) P_{l+1}$$

$$1) \text{ رابطه } : l \rightarrow l+1 \Rightarrow P'_{l+1} - x P'_l = (l+1) P_l \xrightarrow{x \times} \dots$$

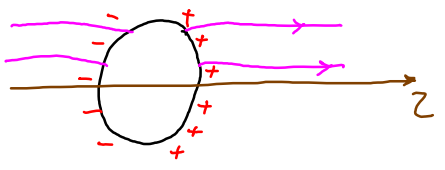
روابط با بار را از هم کمرنگ کنیم:

$$x P'_{l+1} - P'_l - [x P'_{l+1} - x^2 P'_l] = (l+1) P_{l+1} - x(l+1) P_l$$

$$P'_l (x^2 - 1) = (l+1) P_{l+1} - x(l+1) P_l \quad \checkmark$$

مثال ۲: کوز را برای میدان بار در یک سیلندر  $\vec{E}$  به یکنواخت قرار گرفته است. بیان این بیرون کردن را بدست آورید.

$$\vec{E} = E_0 \hat{z}$$



$$\nabla^2 \varphi = 0$$

به دلیل تقارن:  $\varphi = \varphi(r, \theta)$

$$\varphi(r, \theta) = R(r) P(\theta)$$

$$\nabla^2 \varphi = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{\partial \varphi}{\partial r}) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \frac{\partial \varphi}{\partial \theta}) = 0$$

$$\rightarrow \frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} (r^2 \frac{dR}{dr}) P + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{d}{d\theta} [\sin \theta \frac{dP}{d\theta}] R = 0$$

$$\xrightarrow{r^2} \frac{1}{P \sin \theta} \frac{d}{d\theta} [\sin \theta \frac{dP}{d\theta}] = - \frac{1}{R} \frac{d}{dr} [r^2 \frac{dR}{dr}] = -k$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} [\sin \theta \frac{dP}{d\theta}] + kP = 0 \\ \frac{d}{dr} [r^2 \frac{dR}{dr}] - kR = 0 \end{cases}$$

$(1-x^2)y'' - 2xy' + k_1 y = 0$   
 $\frac{d}{dx} [(1-x^2) \frac{dy}{dx}]$   
 $P = P_l(\cos \theta)$

$R(r) \sim r^l, r^{-(l+1)}$

$$x = \cos \theta \Rightarrow dx = -\sin \theta d\theta; \quad 1-x^2 = \sin^2 \theta$$

$$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \frac{dx}{d\theta} \frac{d}{dx} [\sqrt{1-x^2} \frac{dx}{d\theta} \frac{dP}{dx}] + kP = 0 \Rightarrow \frac{d}{dx} [(1-x^2) \frac{dP}{dx}] + kP = 0 \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow \varphi(r, \theta) = \sum_{l=0}^{\infty} \{ A_l r^l + B_l r^{-(l+1)} \} P_l(\cos \theta)$$

$$\begin{aligned} \vec{E} &= E_0 \hat{z} \\ \vec{E} &= -\vec{\nabla} \varphi \end{aligned} \Rightarrow \varphi = -E_0 z$$

مسلوک استریمی

شرایط مرزی:  $\varphi(r=a, \theta) = \varphi_0$  ,  $\varphi(r \rightarrow \infty, \theta) = -E_0 r \cos \theta$

$$\varphi(r \rightarrow \infty, \theta) = A_0 + A_1 r + A_2 r^2 + \dots + \frac{B_0}{r} + \frac{B_1}{r^2} + \dots = -E_0 r \cos \theta + \dots \Rightarrow A_1 = -E_0 \cos \theta$$

$$P_0(\cos \theta) = 1, \quad P_1(\cos \theta) = \cos \theta$$

$$\Phi(a, \theta) = A_0 - \epsilon_0 a \cos \theta + \frac{B_0}{a} + \frac{B_1}{a^2} \cos \theta + \frac{B_2}{a^3} P_2(\cos \theta) + \dots = \Phi_0 \Rightarrow \boxed{A_0 = \Phi_0}$$

$$\underbrace{(-\epsilon_0 a + B_1/a^2)}_{=0} \cos \theta \quad \boxed{B_{l \neq 2} = 0, B_0 = 0}$$

$$\rightarrow +\epsilon_0 a = B_1/a^2 \Rightarrow \boxed{B_1 = \epsilon_0 a^3}$$

$$\rightarrow \Phi(r, \theta) = \Phi_0 - \epsilon_0 \cos \theta r + \epsilon_0 a^3 \cos \theta / r^2 = \Phi_0 - \epsilon_0 r \cos \theta \left[ 1 - a^3/r^3 \right]$$

شعاعی بار سطح :  $\sigma = -\epsilon_0 \left. \frac{\partial \Phi}{\partial r} \right|_{r=a} = -\epsilon_0 \left[ -\epsilon_0 \cos \theta \left( 1 - a^3/a^3 \right) - \epsilon_0 a \cos \theta \left( -a^3(-3)/a^4 \right) \right]$

$$\rightarrow \sigma = 3\epsilon_0 \epsilon_0 \cos \theta \rightarrow q_{tot} = \int \sigma dA = 3\epsilon_0 \epsilon_0 a^2 \int_0^\pi \cos \theta \sin \theta d\theta \int_0^{2\pi} d\phi = 0$$

نقطه بارهای استرکی :  $\vec{p} = \int \vec{r} \rho(\vec{r}) dV$   $\rho(r) = \sigma \delta(r-a)$   
r = a مقادیر بار وجود دارند

$$\rightarrow \vec{p} = \int r \left[ \sin \theta \cos \phi \hat{i} + \sin \theta \sin \phi \hat{j} + \cos \theta \hat{z} \right] (3\epsilon_0 \epsilon_0 \cos \theta) \delta(r-a) r^2 dr \sin \theta d\theta d\phi$$

$$\Rightarrow \vec{p} = 3\epsilon_0 \epsilon_0 a^3 \int_{-1}^1 \cos \theta d(\cos \theta) \int_0^{2\pi} d\phi \hat{z} \Rightarrow \vec{p} = 4\pi \epsilon_0 \epsilon_0 a^3 \hat{z}$$

نیروی روابط  
شکل دهید :

$$\int_{-1}^1 x^2 P_{l+1}(x) P_{l-1}(x) dx = \frac{2l(l+1)}{(4l^2-1)(2l+3)}$$

$x P_{l+1} \quad x P_{l-1}$

$$1) (l+1) P_{l+1}(x) - (2l+1) x P_l(x) + l P_{l-1}(x) = 0$$

$$l \rightarrow l+1 : (l+2) P_{l+2} - [2(l+1)+1] x P_{l+1} + (l+1) P_l = 0$$

$$l \rightarrow l-1 : l P_l(x) - [2(l-1)+1] x P_{l-1} + (l-1) P_{l-2} = 0$$

$$\int_{-1}^1 P_l P_l' dx = \frac{2}{2l+1} \delta_{ll'}$$

$$\rightarrow \int_{-1}^1 \left\{ \frac{l+2}{2l+3} P_{l+2} + \frac{l+1}{2l+3} P_l \right\} \left\{ \frac{l}{2l-1} P_l + \frac{l-1}{2l-1} P_{l-2} \right\} dx =$$

$$\frac{l(l+1)}{(2l+3)(2l-1)} \int_{-1}^1 P_l^2 dx = \frac{2l(l+1)}{(2l+3)(4l^2-1)}$$

$$\int_0^1 P_l(x) dx \quad \rightarrow \text{استرال معادل را بنویسید :}$$

رابطه بازگشتی :  $P'_{l+1} - P'_{l-1} = (2l+1) P_l$

$$\rightarrow \int_0^1 P_l(x) dx = \frac{1}{2l+1} \int_0^1 [P'_{l+1} - P'_{l-1}] dx = \frac{1}{2l+1} [P_{l+1}(x) - P_{l-1}(x)]_0^1$$

$$= \frac{1}{2l+1} \left\{ \frac{P_{l+1}(1) - P_{l-1}(1)}{1} - P_{l+1}(0) + P_{l-1}(0) \right\}$$

مقادیر:  $P_{2l}(0) = (-1)^l \frac{(2l)!}{2^{2l} (l!)^2}$   $P_{2l+1}(0) = 0$   $P_l(1) = 1$

اگر زوج باشد،  $l+1$  و  $l-1$  فرد هستند؛  
اگر فرد باشد،  $l+1$  و  $l-1$  زوج هستند؛

$$P_{l+1}(0) = (-1)^{\frac{l+1}{2}} \frac{(l+1)!}{2^{l+1} \left[\frac{l+1}{2}!\right]^2}$$

$$I = \frac{1}{2l+1} \left\{ -(-1)^{\frac{l+1}{2}} \frac{(l+1)!}{2^{l+1} \left[\frac{l+1}{2}!\right]^2} + (-1)^{\frac{l-1}{2}} \frac{(l-1)!}{2^{l-1} \left[\frac{l-1}{2}!\right]^2} \right\}$$

$$= \frac{1}{2l+1} (-1)^{\frac{l-1}{2}} \frac{(l-1)!}{2^{l-1} \left[\frac{l-1}{2}!\right]^2} \left[ -(-1)^{\frac{l+1}{2}} \frac{(l+1)!}{2^{l+1} \left[\frac{l+1}{2}!\right]^2} \times \frac{2^{l-1} \left[\frac{l-1}{2}!\right]^2}{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l-1)!} + 1 \right]$$

$$= \frac{1}{2l+1} (-1)^{\frac{l-1}{2}} \frac{(l-1)!}{2^{l-1} \left[\frac{l-1}{2}!\right]^2} \left[ \frac{1}{4} \frac{l(l+1)}{\frac{1}{4}(l+1)^2} \right]$$

$\frac{2^l}{2} \frac{(\frac{l}{2} - \frac{1}{2})! (\frac{l}{2} - \frac{1}{2})!}{\frac{l}{2} + 1 = \frac{2l+1}{2}}$

$$= (-1)^{\frac{l-1}{2}} \frac{(l-1)!}{2^l (\frac{l}{2} - \frac{1}{2})! (\frac{l}{2} - \frac{1}{2})! (\frac{l}{2} + \frac{1}{2})!} = \frac{(-1)^{\frac{l-1}{2}} (l-1)!}{2^l (\frac{l-1}{2})! (\frac{l+1}{2})!}$$

مثال: میانگین روی یک کُر در ناحیه صدمت زیر تعریف شده است:  

$$\varphi(r=a, \theta) = \begin{cases} V_0 & 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} \\ -V_0 & \frac{\pi}{2} < \theta < \pi \end{cases}$$
 میانگین در سطح کُر را بدست آورید.

من مسئله مناسبت  $\nabla^2 \varphi = 0$  و بدست می آوریم:

$$\varphi(r, \theta) = \sum_{l=0}^{\infty} A_l r^l P_l(\cos \theta) + \sum_{l=0}^{\infty} B_l r^{-(l+1)} P_l(\cos \theta)$$

چون میانگین در  $r \rightarrow 0$  نباید بی نهایت شود  $\frac{2}{2l+1} \int_{-1}^1 P_l(x) dx$

$$\int_{-1}^1 P_l(\cos \theta) \varphi(r, \theta) d(\cos \theta) = \sum_{l=0}^{\infty} A_l r^l \int_{-1}^1 P_l(\cos \theta) P_l(\cos \theta) d(\cos \theta) = A_l r^l \frac{2}{2l+1}$$

$$\int_0^\pi P_\ell(\cos\theta) v_0 d(\cos\theta) + \int_{-1}^0 P_\ell(\cos\theta) (-v_0) d(\cos\theta) = A_\ell a^\ell \frac{2}{2\ell+1} \quad : \text{معمولاً } P_\ell \text{ , } r=a$$

از فرمول روردریگز:  $P_\ell(-x) = (-1)^\ell P_\ell(x)$

$$\cos\theta \rightarrow -\cos\theta : \int_{+1}^0 P_\ell(-\cos\theta) d(-\cos\theta) = -v_0 \int_0^1 (-1)^\ell P_\ell(\cos\theta) d(\cos\theta)$$

$$\Rightarrow v_0 (1 - (-1)^\ell) \int_0^1 P_\ell(\cos\theta) d(\cos\theta) = A_\ell a^\ell \frac{2}{2\ell+1}$$

از آنجا که  $\ell$ : even است، صفر است.

$$\ell = 2s+1 \rightarrow A_{2s+1} = \frac{4}{a^{2s+1}} \frac{(2s)!}{2^{2s-1} (s+1)!}$$

$$\rightarrow \varphi(r, \theta) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{4 (2s)!}{2^{2s-1} (s+1)!} \left(\frac{r}{a}\right)^{2s+1} P_{2s+1}(\cos\theta)$$